



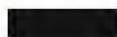
# Rilevatore TRIPLA TECNOLOGIA

# SE-TWI SV-TWL



RoHS 

MADE IN ITALY



CE

VERS. 03-16

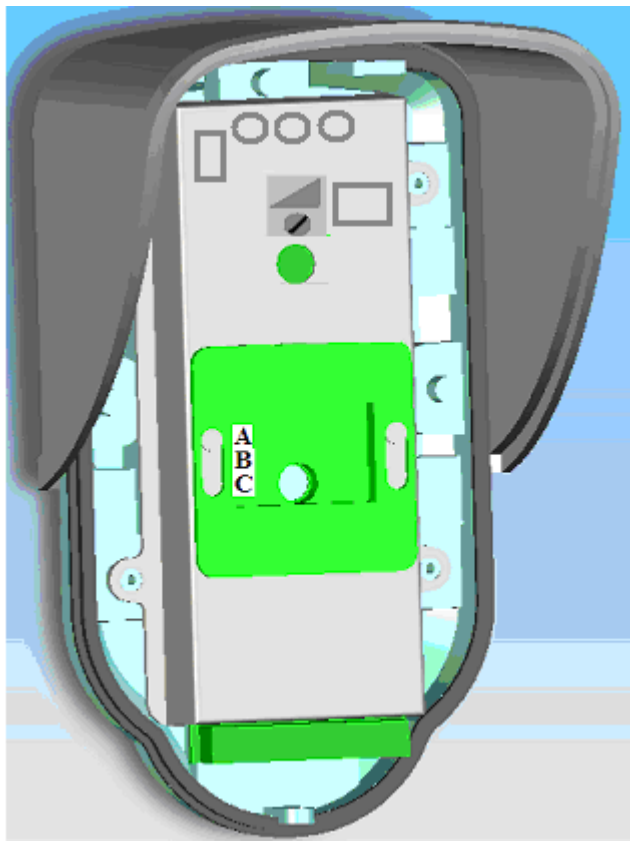
MADE IN ITALY

ANTIMASCHERAMENTO FRONTALE AD INFRAROSSI ATTIVI

## SPECIFICHE TECNICHE

Installazione a muro	Copertura 15 mt, angolo 90°
Frequenza microonda	10.525 GHz
Tecnologia elaborazione allarme	DSP (Digital Signal Processing)
Distanza rilevazione	Da 5 a 15 mt serie 12 e 15 - 25 mt. serie 30
Zone rilevazione	8 zone per ogni sensore IR
Altezza installazione	0,8-1,4 m (raccomandata 1mt) 2,1 mt S. 30
Tipologia rilevazione	Selezionabile: AND-OR
Tensione di lavoro	DA 10,5 A 14 VDC
Consumo	In condizione di riposo < di 1.5 mA
Consumo in allarme	12 mA X 4 SEC
Contatto di allarme	NC 100mA
Reg. Sensore MW	Tramite trimmer
Tempo di allarme	1,2 sec
Led segnalazione	Rosso IR superiore, Rosso IR inferiore, Giallo microonda
Velocità rilevazione	Compresa tra 0.2 e 3.5 m/s
Immunità RFI/EMI	3 V/m tra 0.1MHz-500MHz
Immunità luce	>10000 Lux
Programmazione	Tramite dip Switch
Temperatura d'esercizio	Da -10°C a +55° C
Grado di protezione	IP54

## DESCRIZIONE PRODOTTO



Sensore a tripla tecnologia da Esterno. Doppio sensore ad infrarosso e microonda incorporata. Regolazione portata massima del sensore MW tramite trimmer posto all'interno ( come da figura ) .

Regolazione in altezza del sensore inferiore ( IR2 ) per regolare alla perfezione la portata e diminuire le probabilità di falsi allarmi, con tre angoli di inclinazione A – B - C.

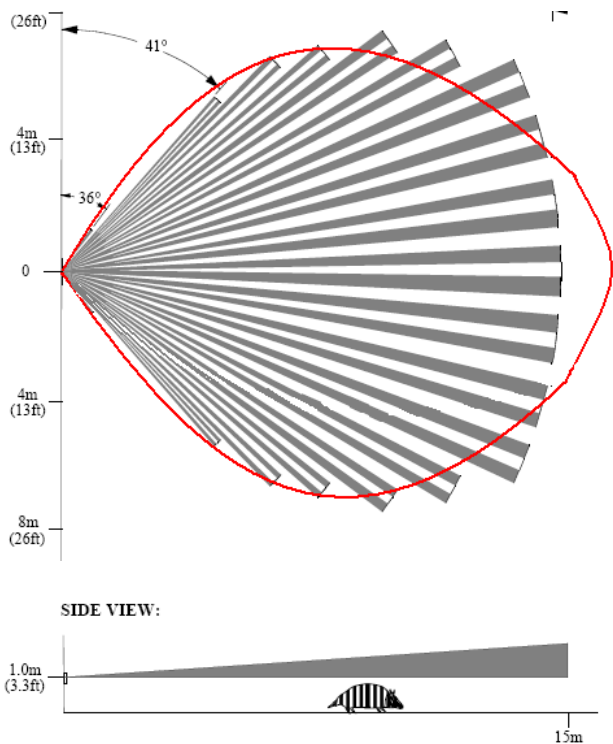
Regolazione della sensibilità IR1 e IR2 tramite trimmer (per controllare gli sbalzi termici ambientali evitare falsi allarmi).

Immune in condizione AND ad animali con peso corporeo inferiore ai 20 Kg e di altezza inferiore agli 80 cmt. (con sensore istallato ad 1mt di altezza da terra o pavimento) .

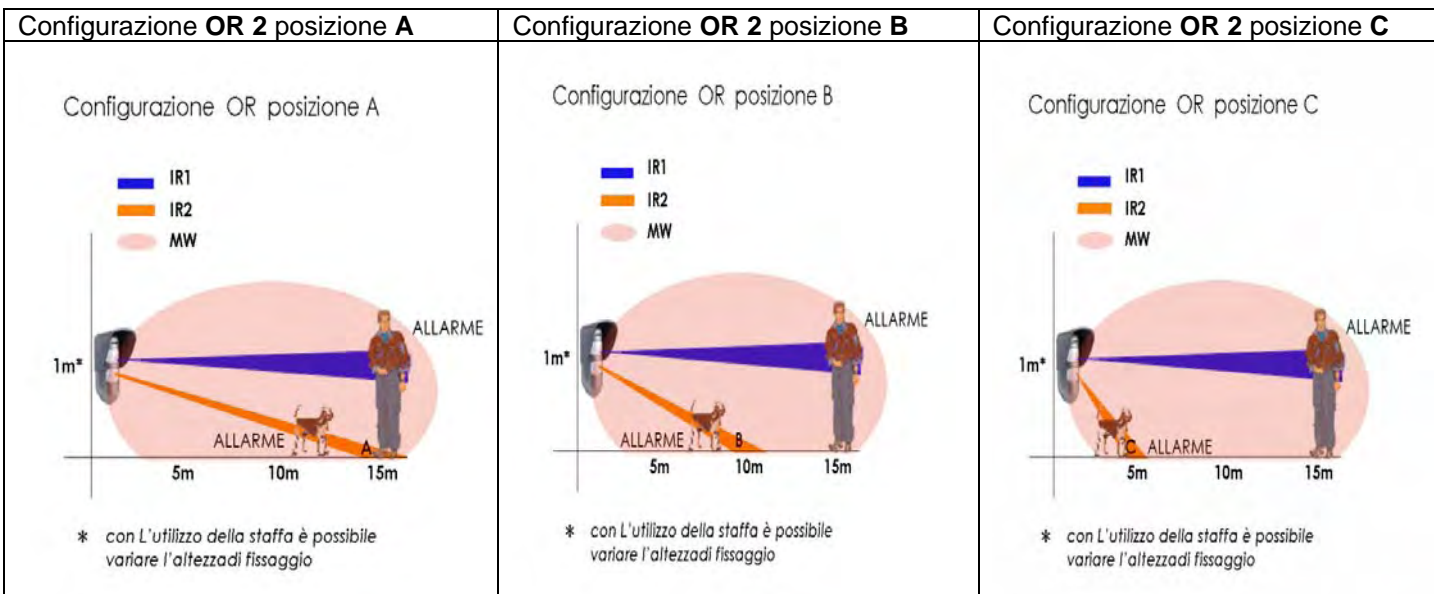
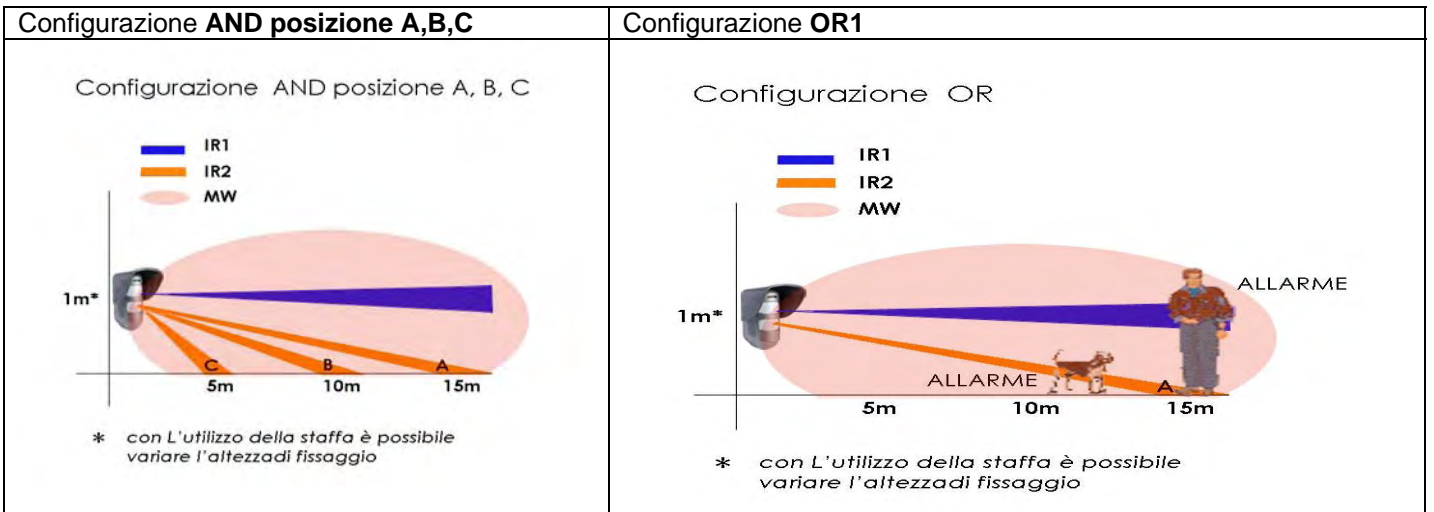
Segnalazione ottica della rivelazione di allarme (escludibile).

Autocompensazione della temperatura e dell'intensità della luce.

# DIAGRAMMA DI COPERTURA



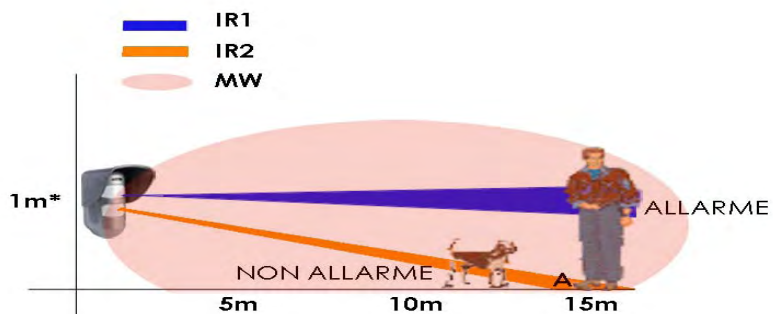
Vista in pianta della protezione  
In rosso è riportata la zona di protezione della microonda



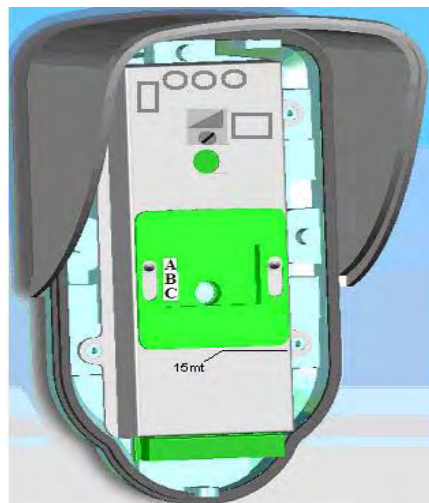
# RILEVAZIONE

## Configurazione AND posizione A

Configurazione AND posizione A

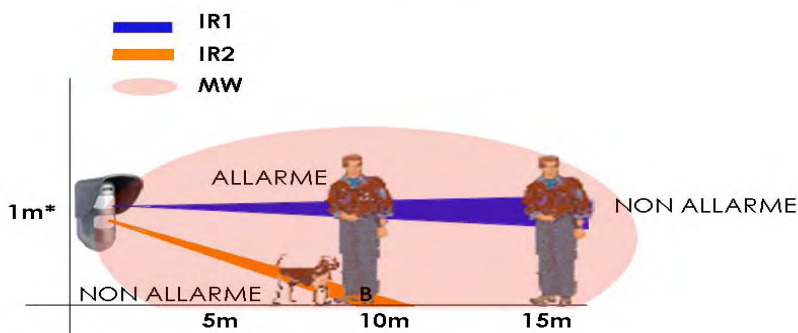


\* con L'utilizzo della staffa è possibile variare l'altezzadi fissaggio

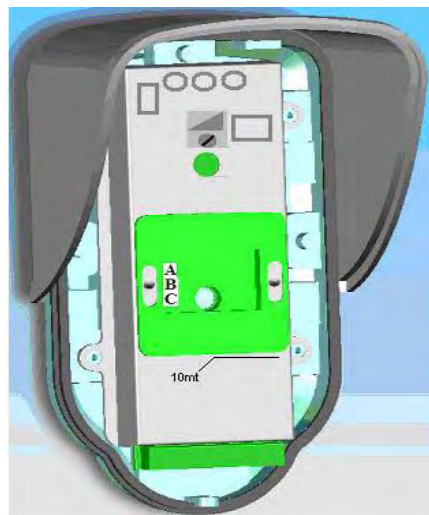


## Configurazione AND posizione B

Configurazione AND posizione B

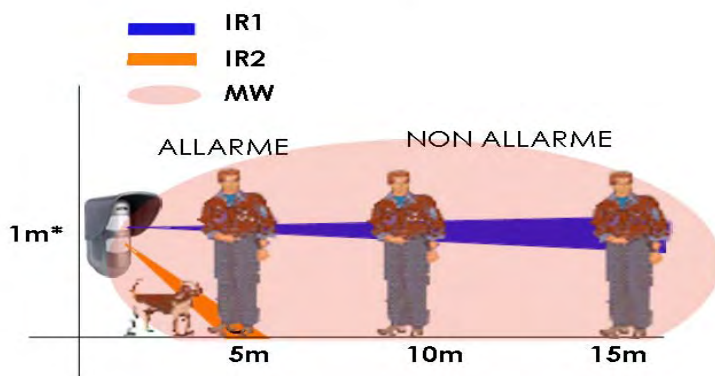


\* con L'utilizzo della staffa è possibile variare l'altezzadi fissaggio

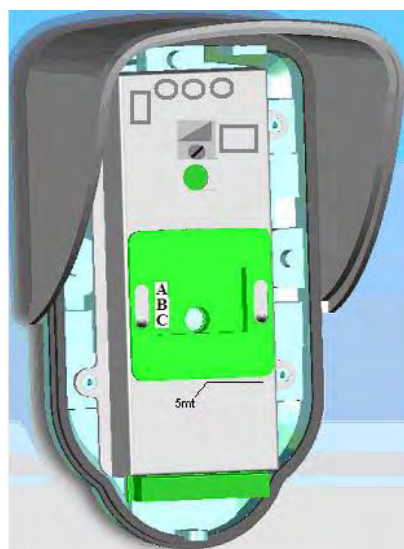


## Configurazione AND posizione C

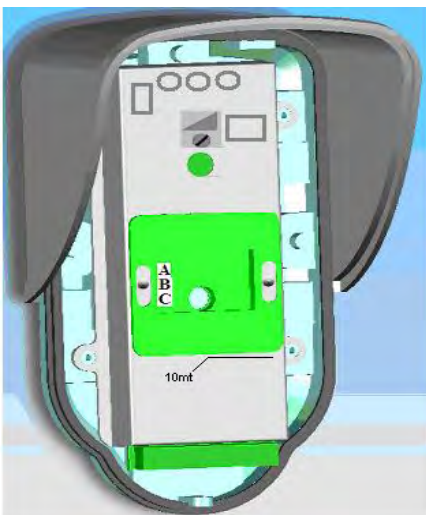
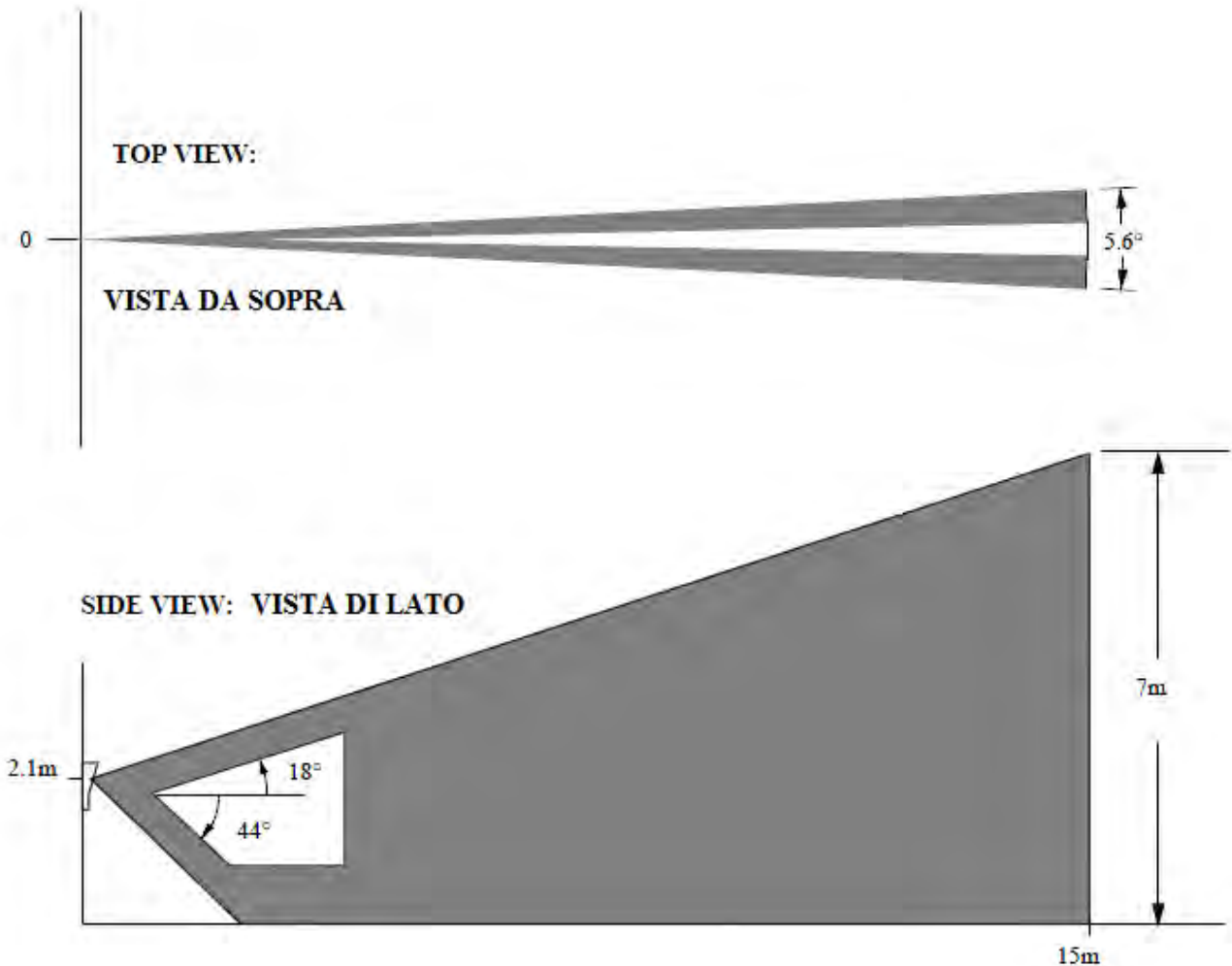
Configurazione AND posizione C



\* con L'utilizzo della staffa è possibile variare l'altezzadi fissaggio



## DIAGRAMMA DI COPERTURA SERIE 15



Installare il sensore ad una altezza massima di 2,3 mt ,ideale a 2,1 mt  
Posizionare sempre il sensore inferiore nella posizione B come  
indicato in figura.

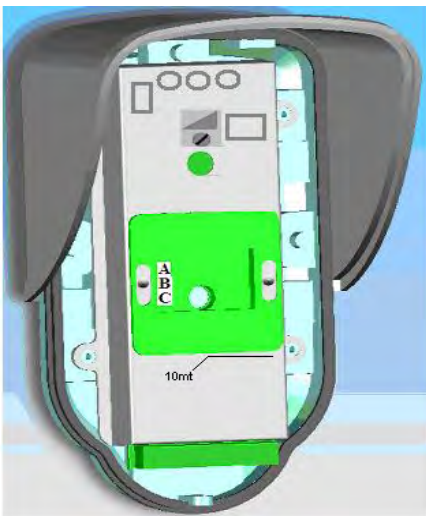
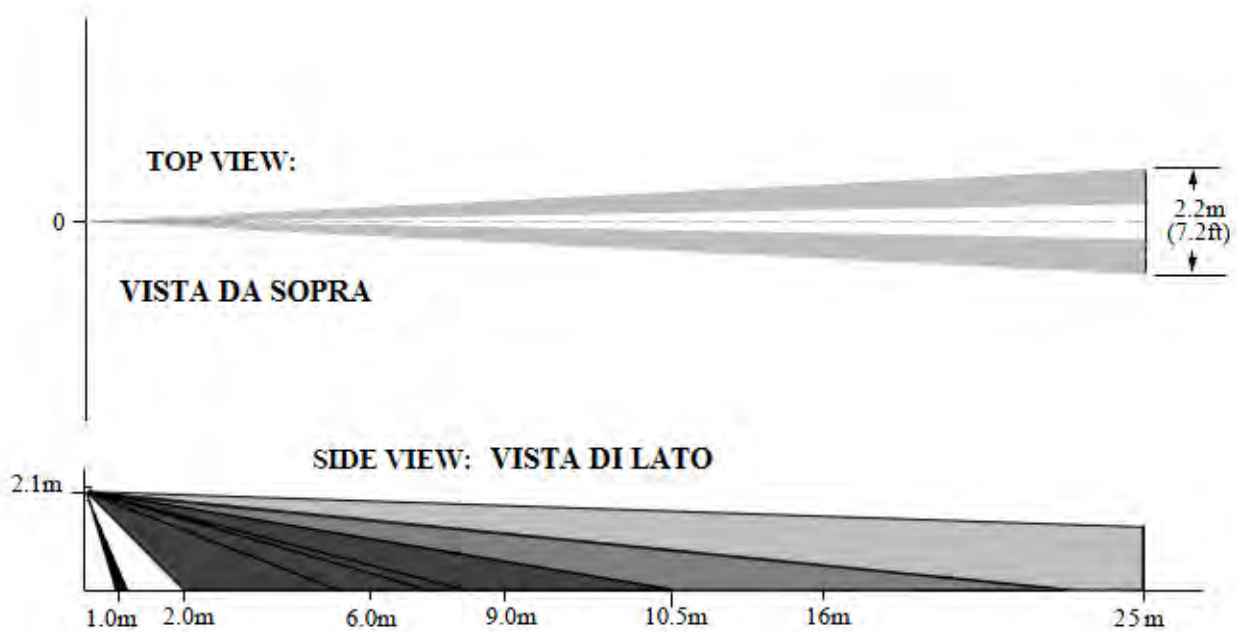
Ancorare al muro sempre con la staffa , inclinare il sensore di almeno  
8 gradi per avere il massimo della portata.

Tenere sempre in condizione AND e micro onda attiva

Non utilizzare l'oscuratore.

Immune in condizione AND ad animali con peso corporeo inferiore  
ai 10 Kg e di altezza inferiore ai 40 cmt. ( con sensore istallato ad  
2,1mt di altezza ) .

## DIAGRAMMA DI COPERTURA SERIE 30 SV-TWL



Installare il sensore ad una altezza massima di 2,3 mt ,ideale a 2,1 mt  
Posizionare sempre il sensore inferiore nella posizione B come  
indicato in figura.

Ancorare al muro sempre con la staffa , inclinare il sensore di almeno  
8 gradi per avere il massimo della portata.

Tenere sempre in condizione AND e micro onda attiva

Non utilizzare l'oscuratore.

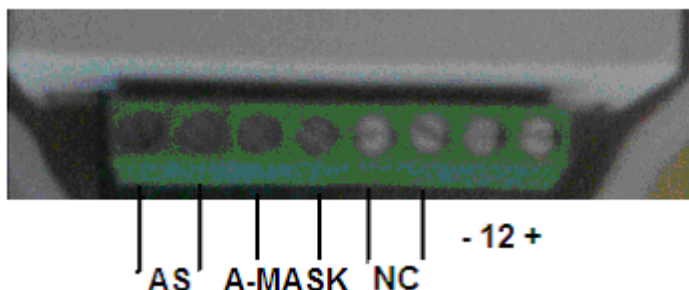
Immune in condizione AND ad animali con peso corporeo inferiore  
ai 10 Kg e di altezza inferiore ai 40 cmt. ( con sensore istallato ad  
2,1mt di altezza ) .

## INDICAZIONI GENERALI SULL'INSTALLAZIONE DEL RILEVATORE

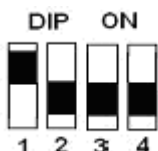
**Per un corretto funzionamento del rilevatore a tripla tecnologia occorre tener presente che:**

- La microonda è sensibile a qualunque movimento, non puntare mai il sensore verso delle siepi o fronde di alberi . Regolare la portata opportunamente facendo riferimento alla serigrafia riportata sul frontale , la portata aumenta ruotando in senso antiorario.
- Le superfici metalliche riflettono la microonda modificandone la portata.
- I due sensori a infrarosso passivo sono sensibili alle repentine variazioni termiche. Evitare di puntare il sensore diretto verso il sole . In presenza di animali regolare opportunamente l'angolo di rivelazione e utilizzare sempre la condizione AND. La regolazione della portata dell'infrarosso inferiore è regolabile tramite il trimmer superiore , la portata aumenta ruotando in senso antiorario.
- Il rilevatore alla prima alimentazione ha un tempo di stabilizzazione di circa 1 minuto.

Morsettiera



## OPZIONI DI RILEVAMENTO



Di serie i DIP di programmazione vengono impostati come in figura

## **DIP1**

### **LED**

Con questo DIP si abilitano o meno le segnalazioni dei LED con DIP1=ON le segnalazioni sono attive, con DIP1=OFF le segnalazioni a LED sono disabilitate.

## **DIP 2**

### **ANTI-MASK**

Impostando il DIP 2 su Off si esclude l'antimascheramento.

Posizionando il DIP 2 in On si attiva l'antimascheramento frontale tramite infrarossi attivi

#### **N.B. Alimentare il sensore dopo aver messo il coperchio frontale**

Attendere 5 minuti per la stabilizzazione del sistema di rilevamento ( in questo tempo il relè antimask sicuramente genera un allarme, per cui non attivare l'antisabotaggio della centrale )  
Se si oscura il campo di rivelazione del sensore, fino ad una distanza massima di 10 cm e il dip 2 è in posizione ON , in un tempo massimo di 10 secondi si genera un allarme di sabotaggio ( l'uscita a-Mask si apre ) e rimane in allarme se il mascheramento permane.

## **DIP3**

### **AND**

Questa modalità si attiva impostando il DIP 3 su Off. Il rilevatore, una volta attivata questa modalità, genererà un allarme quando i due sensori ad infrarossi ed il sensore a microonde rileveranno un movimento. Questa modalità è da utilizzare quando l'ambiente monitorato presenta elementi instabili che potrebbero essere causa di falsi allarmi.

### **OR**

Questa modalità si attiva impostando il DIP 3 su ON. Il rilevatore, una volta attivata questa modalità, genererà un allarme quando un sensore ad infrarossi e il sensore a microonde rileveranno un movimento. Questa modalità è da utilizzare quando il livello di stabilità degli elementi dell'ambiente è molto alto. In questo modo ogni piccolo movimento viene rilevato.

## **DIP 4**

### **ESCLUSIONE MICRO ONDA**

DIP 4 su OFF.            Micro onda attiva .

DIP 4 su ON .            Micro onda esclusa .

Questa impostazione si riferisce alla rilevazione di allarme della MW.  
In ambienti particolarmente stretti ( tipo corridoi di garage o entrate



pedonali di giardini ) si consiglia di posizionare il DIP 4 su ON, in modo tale che la rilevazione è data solo dai sensori ad infrarosso. Se si utilizza questa modalità, posizionare sempre il dip 3 in OFF (funzione AND )

## **PROVA DI FUNZIONAMENTO**

Posizionare il Dip 1 in ON

Controllare e regolare l'area di copertura ( vedi schemi precedenti )

Muoversi all'interno dell'area da proteggere e verificare l'accensione specifica dei LED .

Tenendo presente che i sensori ad infrarosso sono sensibili all'attraversamento e non all'avvicinamento.

Se la rivelazione non corrisponde alle proprie esigenze intervenire o sul trimmer di regolazione portata MW ( per aumentare ruotare in senso antiorario, per diminuire in senso orario ) o sull'angolo di inclinazione del sensore IR2 e sul trimmer di regolazione portata.

Se la sensibilità dei due infrarossi risulta troppo alta, agire sui trimmer di regolazione per diminuirla.

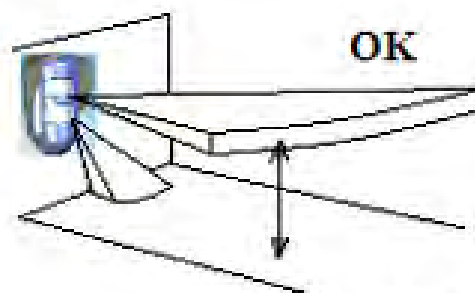
N.B. Il sensore genera un allarme, quando in condizione and, tutti e tre i sensori rilevano un movimento.

In condizione OR se uno dei due sensori ad infrarosso rivela un movimento e la MW rileva un movimento.

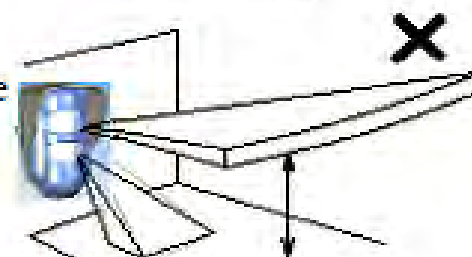
## **CONSIGLI PER L'ISTALLAZIONE**

## 1 Installazione perpendicolare

Installare il rivelatore perpendicolare al terreno in modo che l'area superiore di rivelazione sia parallela al terreno



Se il rivelatore viene installato con una certa angolazione ( non perpendicolare ) l'affidabilità di funzionamento può essere ridotta



## 2 Altezza di fissaggio

L'altezza di fissaggio deve essere compresa fra 0,8 e 1,4 mt



Posizionare il Dip 1 in ON

Posizionare il DIP 2 in OFF

Controllare e regolare l'area di copertura ( vedi schemi precedenti )

Muoversi all'interno dell'area da proteggere e verificare l'accensione specifica dei LED .

Tenendo presente che i sensori ad infrarosso sono sensibili all'attraversamento e non all'avvicinamento.

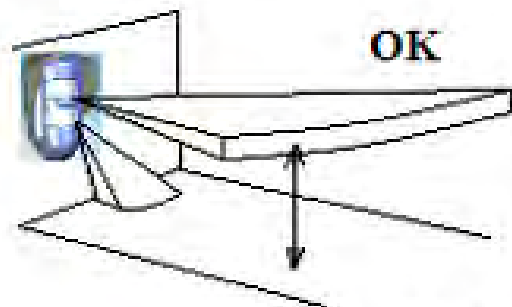
Se la rivelazione non corrisponde alle proprie esigenze intervenire o sul trimmer di regolazione portata MW ( per aumentare ruotare in senso antiorario, per diminuire in senso orario ) o sull'angolo di inclinazione del sensore IR2.

N.B. Il sensore genera un allarme quando anche la MW rivela un movimento , la mw è sempre spenta , si attiva in condizione AND se tutte e due i sensori ad infrarosso rivelano un allarme . In condizione OR se uno dei due sensori ad infrarosso rivela un allarme.

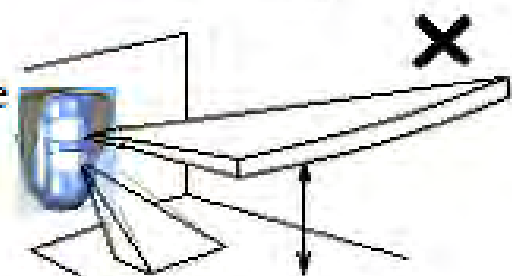
## CONSIGLI PER L'ISTALLAZIONE

### 1 Installazione perpendicolare

Installare il rivelatore perpendicolare al terreno in modo che l'area superiore di rivelazione sia parallela al terreno



Se il rivelatore viene installato con una certa angolazione ( non perpendicolare ) l'affidabilità di funzionamento può essere ridotta

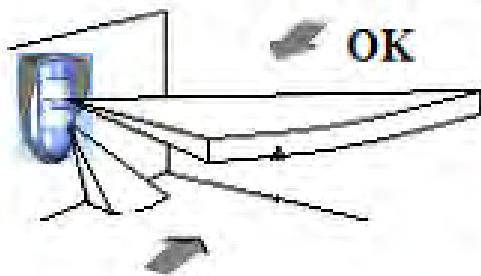


### 2 Altezza di fissaggio

L'altezza di fissaggio deve essere compresa fra 0,8 e 1,4 mt

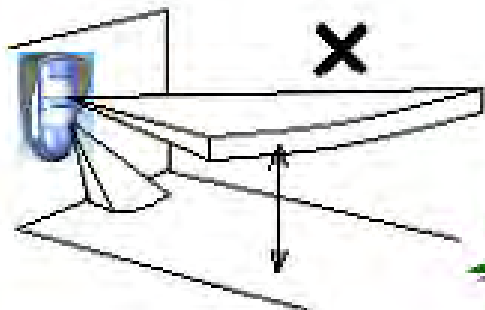
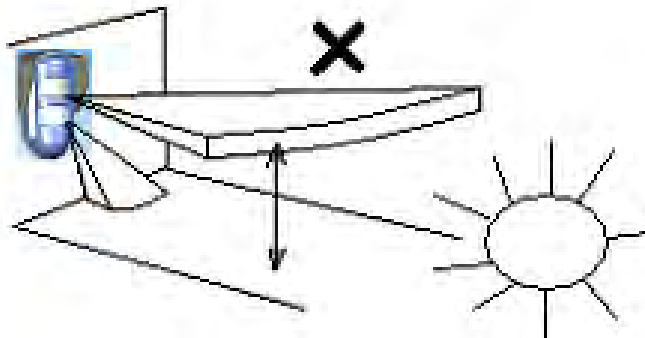


### 3 Attraversamento, luci, oggetti mobili



Fissare il rivelatore in modo che l'area di copertura debba essere attraversata

Si raccomanda di evitare che il rivelatore venga investito da luce solare diretta o altre forti fonti luminose



oggetti mobili

**N.B. In presenza di siepi o cespugli , coprire i fasci della lente degli infrarossi in corrispondenza delle piante come in fig.**

